

L'asse verticale supplementare sviluppato da GLASS SERVICE rappresenta un'innovazione importante nel campo dei sistemi robotizzati di levatura per le vetrerie. Il movimento verticale aggiuntivo ottenuto integrando un robot 4 assi con l'asse verticale consente di aumentare la flessibilità del sistema di levatura mantenendo inalterato il vantaggio dell'impiego di un robot in posizione sospesa ovvero:

- nessun ingombro al suolo
- minima distanza del robot dalla bocca di levata e dalla macchina di formatura

Con questo sistema di traslazione verticale il robot a 4 assi è in grado di levare anche da bacini a livello variabile (es. day tank) esattamente come un robot a 6 assi.

Il dispositivo è costruito in robusta carpenteria metallica. Il gruppo mobile scorre su delle guide di precisione con sistema a ricircolo di sfere ed è mosso da un motore brushless con resolver di posizione e freno integrato.

Il sistema di traslazione verticale comprende un dispositivo pneumatico di compensazione del peso che permette al motoriduttore di imprimere elevate accelerazioni al gruppo mobile.

Grazie al suo speciale disegno il dispositivo può adattarsi a qualsiasi installazione con robot 4 assi esistente. Questa operazione è semplice e non richiede modifiche particolari alla struttura di sostegno del robot.

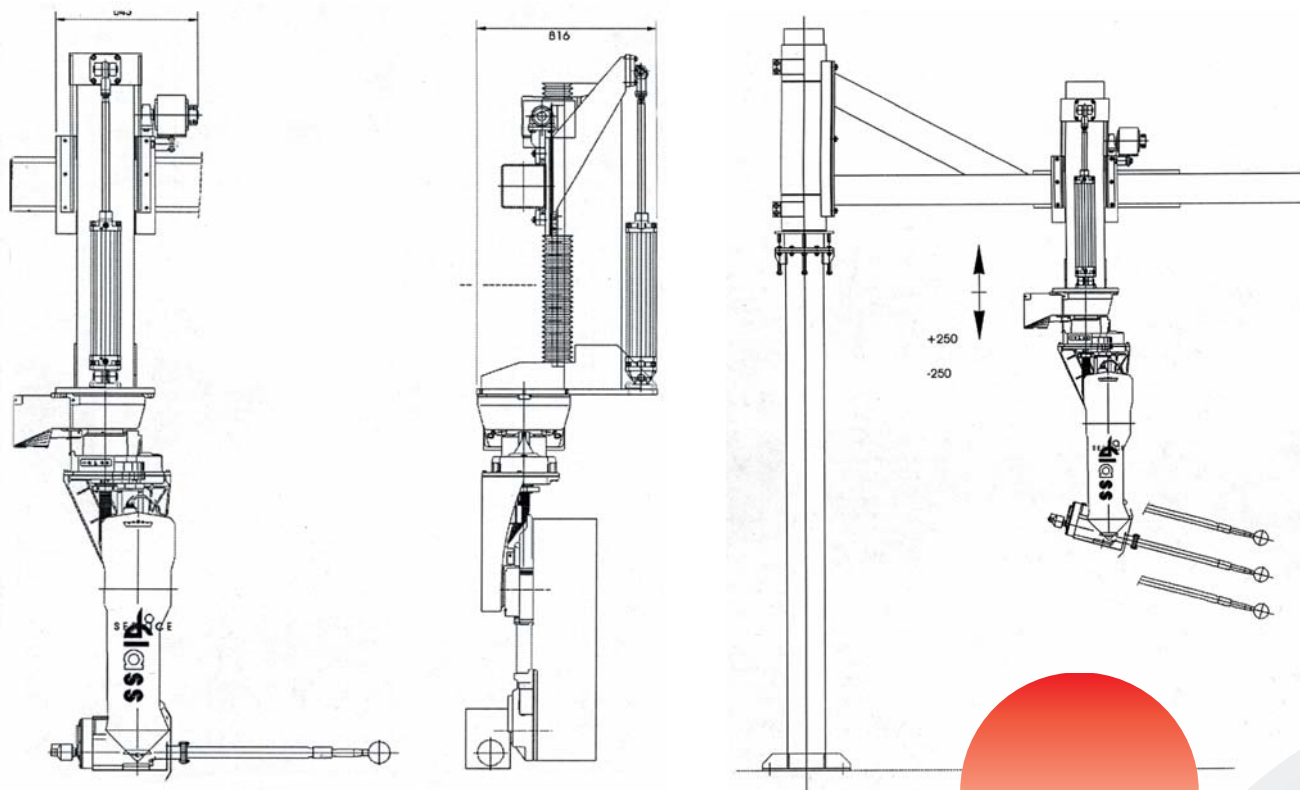
**glass**  
SERVICE



ASSE VERTICALE SUPPLEMENTARE PER ROBOT LEVATORI A 4 ASSI  
ADDITIONAL VERTICAL AXIS FOR 4 AXIS GATHERING ROBOTS



glass



The additional vertical axis developed by GLASS SERVICE represents an important innovation in the field of robotized gathering systems for glass industry.

The vertical movement obtained thanks to the integration of one 4 axis robot with the vertical axis allows to enhance the flexibility of the gathering system maintaining the main advantages of using a gathering robot in a suspended position:

- free ground space
- minimum distance of the robot from the gathering door and the forming machine

With this vertical translation system the 4 axis robot is allowed to gather from variable level tanks (i.e. day tanks) as a 6 axis gathering robot.

The equipment is constructed in stout electro-welded metal structure. The mobile unit slides on precision slides with recirculating balls system and is powered by a brushless motor with resolver and integrated brake.

The vertical translation system includes a pneumatic weight compensating device that allows the unit to make fast accelerations and movements.

Thanks to its design this equipment fits with all the existing 4 axis robots installations. The upgrade of any 4 axis robot with the vertical axis can be easily done without any modification of the holding structure.

## CARATTERISTICHE TECNICHE

Corsa verticale .....	mm	500
Coppia motore .....	Nm	14
Velocità di traslazione.....	mm/s	250
Peso.....	kg	350

## TECHNICAL FEATURES

Vertical stroke .....	mm	500
Motor torque .....	Nm	14
Vertical speed .....	mm/s	250
Weight .....	kg	350

